

UFES - DEPARTAMENTO DE INFORMÁTICA

3ª. Prova de Sistemas Operacionais - Período: 2016/1 - Profª. Roberta Lima Gomes

- 1) (4,0) Desenvolva um mecanismo baseado em troca de mensagens permitindo que processos *Clientes* possam realizar operações “down()” e “up()” em um *Mutex*, gerenciado por um processo *Servidor*. Para tanto, descreva em código (ou pseudo-código) as rotinas “down()” e “up()” dos Clientes, e a rotina “simulaMutex()” do Servidor.

<pre>//Código dos Clientes void down() { ... } void up(){ ... }</pre>	<pre>//Código do Servidor void simulaMutex(){ while(1){ ... } }</pre>
--	---

- 2) (3,5) Sobre o código a seguir, responda:

```
#define SIZE 6
#define READ 0
#define WRITE 1
main()
{
    pid_t pid1, pid2, pid3, pid4; int status;
    int fd[2]; char buffer[SIZE+1];
    struct rusage usage;
    pipe(fd);
    if ((pid1=fork())==0) {           // child 1
        while(1) {
            read(fd[READ], buffer, SIZE);
            buffer[SIZE]='\0';
            write(fd[WRITE], "tomato", SIZE);
        }
    } else if ((pid2=fork())==0) {   // child 2
        while(1) {
            read(fd[READ], buffer, SIZE);
            buffer[6]='\0';
            write(fd[WRITE], "turnip", SIZE);
        }
    } else { // parent
        write(fd[WRITE], "potato", SIZE);
        fprintf(stderr, "Parent: I wrote a potato!\n", buffer);
        sleep(10);
        read(fd[READ], buffer, SIZE); buffer[SIZE]='\0';
        fprintf(stderr, "Parent: I got back a %s!\n", buffer);
        kill(pid1, SIGINT); pid3 = wait(&status, 0, &usage);
        kill(pid2, SIGINT); pid4 = wait(&status, 0, &usage);
    }
}
```

- a) O que este código faz?
b) É possível prever qual será a saída do programa? Explique.
c) O que acontece se omitirmos o comando “write()” de um dos filhos?
- 3) (2,5) Quais as diferenças entre threads em nível de usuário e threads em nível de kernel? Quais as vantagens/desvantagens de cada um desses tipos?